

教育実習における配布資料*

新潟大学理学部数学科

在籍番号：S13A150X 田中 環

E-mail: prtana@gs.niigata-u.ac.jp

平成26年6月13日(金)

1 数学A—集合の表し方

集合の表し方には、次の2通りの方法がある。

1. 要素をすべて書き並べて表す。
2. 要素の条件を述べて表す。

例えば、4以下の自然数の集合 A は、

- 1の方法では、 $A = \{1, 2, 3, 4\}$
- 2の方法では、 $A = \{x | x \text{ は } 4 \text{ 以下の自然数}\}$

と表される。このとき、 $B = \{2, 4, 6, 8\}$ ならば、 $A \cap B = \{2, 4\}$ となる。また、 $\{2, 4\} \subset A$ であり、 $6 \in B$ だが、 $6 \notin A$ となる。

2 数学C—行列とその応用

(a) 行列 $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ の逆行列は存在する場合は、 $A^{-1} = \frac{1}{ad-bc} \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}$ となる。

(b) 連立1次方程式
$$\begin{cases} x + y + z = 2 \\ 2x + y + 3z = 6 \\ 3x - 2y + 3z = 1 \end{cases}$$
 も行列を使って、
$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 3 \\ 3 & -2 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 6 \\ 1 \end{pmatrix}$$
 のように表せる。

(c) 原点の周りの角 θ の回転移動は、行列 $\begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$ で表される。

詳しい、行列とベクトルのお話については、参考文献[3]を見てください。

*この資料は、平成28年に母校の高等学校での教育実習において配布されたものである。

3 内積について

n 次元のユークリッド空間 E^n において, 2つのベクトル $\mathbf{x} = (x_1, \dots, x_n)^T$ と $\mathbf{y} = (y_1, \dots, y_n)^T$ に対して,

$$\langle \mathbf{x}, \mathbf{y} \rangle = \sum_{i=1}^n x_i y_i \quad (1)$$

とおくとこれは E^n 上の内積となる。ここで, 第1章で学習した, 行列とベクトルの積を利用すると, 上の(1)式は次のようにも表すことができる。

$$\langle \mathbf{x}, \mathbf{y} \rangle = \mathbf{x}^T \mathbf{y}$$

2変数の一次方程式 $ax + by = 1$ は, 内積の記号を使うと次のように解釈することが出来る。

$$\left\langle \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \right\rangle = 1$$

また, 次のコーシー・シュワルツの不等式が成立する。

$$-\|\mathbf{x}\|\|\mathbf{y}\| \leq \langle \mathbf{x}, \mathbf{y} \rangle \leq \|\mathbf{x}\|\|\mathbf{y}\|$$

参考文献

- [1] C. Tammer, A Generalization of Ekeland's Variational Principle, Optimization, Vol.25, pp.129–141, 1992.
- [2] 川崎英文, 「極値問題」横浜図書, 2004.
- [3] 吉原久夫, 印南信宏, 小島秀雄, 竹内照雄, 田中環, 「要点明解 線形数学」横浜図書, 2004.